

고용노동부 / 한국산업인력공단

새싹(SeSAC) 현대자동차그룹 차세대 모빌리티 임베디드 AI 엔지니어 양성 과정 리스트

2026.07

현대엔지비

현대자동차그룹과 함께하는 Physical AI 로보틱스 실전 교육을 통해 프로젝트 기반의 실습과 현업 중심 커리큘럼을 경험하고, AI와 로보틱스를 융합한 미래 모빌리티 분야의 핵심 실무 역량을 갖춘 인재로 성장할 수 있습니다.

총 16개 과정으로 구성되어 있으며, 기술 분야별 3개 분야를 기반으로 NGV CAMPUS만의 특화 교육 프로그램을 제공합니다.

교육 로드맵

구분	모듈	교과목						
정규 교과	필요 역량	로봇 인지를 위한 Python · AI · Vision 기초	Python 기초	딥러닝 기초	OpenCV			
		ROS2 · SLAM 기반 로봇 시스템 구조	ROS2 CLI	ROS 패키지 작성	TF 좌표계	SLAM/Nav2 기초		
		자율주행 · 통신 · 임베디드 시스템 구현	딥러닝 기반 자율주행	SLAM/Nav2 기반 주행	로봇 통신 구조 및 DDS/CAN 데이터 흐름 이해	ROS↔CAN Gateway 및 커스텀 프로토콜 구 현	다중 로봇 관제 및 운영	MCU 기반 ROS 연동 및 통합 실습
프로 젝트		실무 프로젝트 기반 포트폴리오 완성	자율주행 시스템 통합 프로젝트	로봇팔 이론	로봇팔 프로젝트			

새싹(SeSAC) 현대자동차그룹 차세대 모빌리티 임베디드 AI 엔지니어 양성 과정 리스트

로봇 인지를 위한 Python · AI · Vision 기초, ROS2 · SLAM 기반 로봇 시스템 구조, 자율주행 · 통신 · 임베디드 시스템 구현을 중심으로,
총 16개의 현장교육 프로그램을 제공합니다.

NO	분야	과정명	학습 유형	교육일	교육시간 (h)	교육비 (원)
1	로봇 인지를 위한 Python · AI · Vision 기초	Python 기초	대면	2	14	무료
2		딥러닝 기초	대면	4	28	무료
3		OpenCV	대면	3	21	무료
4	ROS2 · SLAM 기반 로봇 시스템 구조	ROS2 CLI	대면	3	21	무료
5		ROS 패키지 작성	대면	3	22	무료
6		TF 좌표계	대면	1	7	무료
7		SLAM/Nav2 기초	대면	3	21	무료
8	자율주행 · 통신 · 임베디드 시스템 구현	딥러닝 기반 자율주행	대면	4	28	무료
9		SLAM/Nav2 기반 주행	대면	4	28	무료
10		로봇 통신 구조 및 DDS/CAN 데이터 흐름 이해	대면	3	21	무료
11		ROS ↔ CAN Gateway 및 커스텀 프로토콜 구현	대면	3	21	무료
12		다중 로봇 관제 및 운영	대면	10	70	무료
13		MCU 기반 ROS 연동 및 통합 실습	대면	4	28	무료
14		자율주행 시스템 통합 프로젝트	대면	25	175	무료
15	실무 프로젝트 기반 포트폴리오 완성	로봇팔 이론	대면	3	21	무료
16		로봇팔 프로젝트	대면	12	84	무료